

Métodos Estatísticos Básicos

Aula 6 - Probabilidade condicional e independência

Regis A. Ely

Departamento de Economia
Universidade Federal de Pelotas

13 de agosto de 2020

Conteúdo

Probabilidade condicional

Definição

Exemplo: lançamento de dois dados

Partição do espaço amostral

Teorema da probabilidade total

Exemplo: peças defeituosas

Teorema de Bayes

Exemplo: problema de Monty Hall

Independência

Definição

Propriedades

Independência entre mais de dois eventos

Exemplo: independência entre três eventos

Probabilidade condicional

Seja (Ω, \mathcal{A}, P) um espaço de probabilidade. Se $B \in \mathcal{A}$ e $P(B) > 0$, a **probabilidade condicional** de um evento $A \in \mathcal{A}$ dado que o evento B ocorre, é definida por:

$$P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)}$$

- Se $P(B) = 0$, então $P(A|B)$ pode ser arbitrariamente definida, como $P(A|B) = 0$ ou $P(A|B) = P(A)$

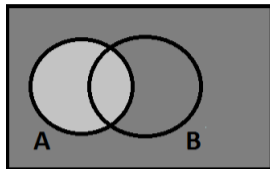
Probabilidade condicional

Podemos reescrever a fórmula da probabilidade condicional em termos de probabilidade frequentista:

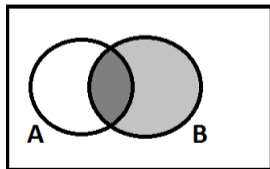
$$P(A|B) = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\text{n}^{\circ} \text{ de ocorrências de } A \cap B \text{ em } n \text{ ensaios}}{\text{n}^{\circ} \text{ de ocorrências de } B \text{ nos mesmos } n \text{ ensaios}}$$

- Note que ao calcularmos $P(A|B)$, estamos calculando $P(A)$ em relação ao espaço amostral reduzido B

Probabilidade condicional



$$P(A) = \frac{\text{Área de } A}{\text{Área de } \Omega}$$



$$P(A|B) = \frac{\text{Área de } A \cap B}{\text{Área de } B}$$

Probabilidade condicional

Podemos calcular a probabilidade condicional, $P(A|B)$, de duas maneiras:

1. Empregando a fórmula da probabilidade condicional, onde $P(A \cap B)$ e $P(B)$ são calculados em relação ao espaço amostral original Ω , ou
2. Calculando diretamente a probabilidade de A em relação ao espaço amostral reduzido B

Exemplo de probabilidade condicional

Considere o experimento de lançar dois dados justos e observar os resultados. Nesse caso, temos:

$$\Omega = \begin{matrix} (1, 1) & (1, 2) & \dots & (1, 6) \\ (2, 1) & (2, 2) & \dots & (2, 6) \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ (6, 1) & (6, 2) & \dots & (6, 6) \end{matrix}, \text{ com 36 resultados possíveis.}$$

Agora considere os eventos:

$$A = \{(x_1, x_2) \mid x_1 + x_2 = 10\}, \text{ e}$$

$$B = \{(x_1, x_2) \mid x_1 > x_2\}$$

Calcule $P(A|B)$ e $P(B|A)$.

Exemplo: lançamento de dois dados

A primeira etapa é achar os resultados favoráveis aos eventos A e B :

$$A = \{(5, 5), (4, 6), (6, 4)\}, \text{ e}$$

$$B = \{(2, 1), (3, 1), (3, 2), (4, 1), (4, 2), (4, 3), (5, 1), (5, 2), (5, 3), (5, 4), (6, 1), (6, 2), (6, 3), (6, 4), (6, 5)\}$$

Podemos aplicar a definição clássica de probabilidade para calcular

$$P(A) = \frac{3}{36} \text{ e } P(B) = \frac{15}{36}.$$

- Como $P(A \cap B) = \frac{1}{36}$, aplicando a fórmula da probabilidade condicional:

- $P(A|B) = \frac{P(A \cap B)}{P(B)} = \frac{1/36}{15/36} = 1/15$, e

- $P(B|A) = \frac{P(A \cap B)}{P(A)} = \frac{1/36}{3/36} = \frac{1}{3}$

Exemplo: lançamento de dois dados

Alternativamente, podemos calcular $P(A|B)$ e $P(B|A)$ pensando na redução do espaço amostral de Ω para B e A , respectivamente:

- Há apenas 1 resultado favorável à A no espaço amostral reduzido B , que contém 15 elementos. Assim, $P(A|B) = \frac{1}{15}$.
- De maneira semelhante, há apenas 1 elemento favorável à B no espaço amostral reduzido A , que contém 3 elementos. Assim, $P(B|A) = \frac{1}{3}$.

Partição do espaço amostral

- Dizemos que os eventos B_1, B_2, \dots, B_k representam uma *partição do espaço amostral*, Ω , quando:
 1. $B_i \cap B_j = \emptyset$, para todo $i \neq j$
 2. $\bigcup_{i=1}^k B_i = \Omega$
 3. $P(B_i) > 0$ para todo i
- Assim, quando o experimento E é realizado, um, e somente um dos eventos B_i ocorre

Ex: Ao jogar um dado e observar os resultados, os eventos $B_1 = \{1, 2\}$, $B_2 = \{3, 4, 5\}$ e $B_3 = \{6\}$ formam uma partição do espaço amostral, enquanto $C_1 = \{1, 2, 3, 4\}$ e $C_2 = \{4, 5, 6\}$ não formam.

Teorema da probabilidade total

- Se os eventos B_1, B_2, \dots, B_k formam uma partição do espaço amostral Ω , então podemos escrever qualquer evento $A \subseteq \Omega$ como $A = (A \cap B_1) \cup (A \cap B_2) \cup \dots \cup (A \cap B_k)$
- Como os eventos dessas uniões são mutuamente excludentes, então $P(A) = P(A \cap B_1) + P(A \cap B_2) + \dots + P(A \cap B_k)$.
- Utilizando a fórmula da probabilidade condicional, obtemos o **teorema da probabilidade total**:

$$P(A) = P(A/B_1).P(B_1) + P(A/B_2).P(B_2) + \dots + P(A/B_k).P(B_k)$$

Exemplo: peças defeituosas

Considere o experimento de retirar duas peças de um lote de 100 peças que contém 80 não-defeituosas e 20 defeituosas. Nesse caso, temos:

$$\Omega = \{(N, N), (N, D), (D, N), (D, D)\}$$

Agora considere os eventos:

$A = \{\text{primeira peça é defeituosa}\}$, e

$B = \{\text{segunda peça é defeituosa}\}$

Calcule $P(B)$ com e sem reposição da primeira peça.

Exemplo: peças defeituosas

Se extrairmos com reposição:

$$P(B) = P(A) = \frac{20}{100} = \frac{1}{5}$$

Se extrairmos sem repor a primeira peça:

$$P(B|A) = \frac{19}{99}$$

$$P(B|\bar{A}) = \frac{20}{99}$$

$$\text{Assim, } P(B) = P(A)P(B|A) + P(\bar{A})P(B|\bar{A}) = \frac{1}{5} \cdot \frac{19}{99} + \frac{4}{5} \cdot \frac{20}{99} = \frac{1}{5}$$

Teorema de Bayes

Teorema de Bayes: se B_1, B_2, \dots, B_k formam uma partição do espaço amostral Ω , então

$$P(B_i/A) = \frac{P(A/B_i) \cdot P(B_i)}{\sum_{i=1}^k P(A/B_i) \cdot P(B_i)}$$

- Este resultado é a extensão da fórmula da probabilidade condicional, uma vez que $P(A \cap B_i) = P(A/B_i) \cdot P(B_i)$ e

$$P(A) = \sum_{i=1}^k P(A/B_i) \cdot P(B_i)$$

Exemplo: problema de Monty Hall

Problema de Monty-Hall: há 3 portas e apenas um prêmio. Você escolhe uma porta, o apresentador revela uma delas após você escolher e então pede se você quer trocar de porta. *A troca é vantajosa?*

Para responder a pergunta, considere, sem perda de generalidade, que você escolha a porta 1 e defina os seguintes eventos:

$A_i = \{\text{prêmio está na porta } i\}$, e
 $O = \{\text{apresentador revela porta 2}\}$

Logo, $P(A_1) = P(A_2) = P(A_3) = 1/3$

Exemplo: problema de Monty Hall

Mas, dado que o apresentador revelou a porta 2, você deve continuar com a porta 1 ou trocar para a porta 3?

Para responder, devemos comparar $P(A_1|O)$ com $P(A_3|O)$:

$$P(A_1|O) = \frac{P(O|A_1)P(A_1)}{P(O|A_1)P(A_1) + P(O|A_2)P(A_2) + P(O|A_3)P(A_3)}$$

$$P(A_3|O) = \frac{P(O|A_3)P(A_3)}{P(O|A_1)P(A_1) + P(O|A_2)P(A_2) + P(O|A_3)P(A_3)}$$

Exemplo: problema de Monty Hall

Logo, teremos:

$$P(A_1|O) = \frac{1/2 \cdot 1/3}{1/2 \cdot 1/3 + 0 + 1 \cdot 1/3} = \frac{1}{3}$$

$$P(A_3|O) = \frac{P(O|A_3)P(A_3)}{P(O)} = \frac{1 \cdot 1/3}{1/2} = \frac{2}{3}$$

Assim, **o correto é sempre trocar de porta**

- Isso acontece porque a escolha da porta que o apresentador revela não é aleatória, uma vez que ele não pode revelar a porta com o prêmio

Independência

Independência: dado o espaço de probabilidade (Ω, \mathcal{A}, P) , os eventos aleatórios A e B são independentes se, e somente se $P(A \cap B) = P(A).P(B)$

- A independência entre A e B também equivale à $P(A|B) = P(A)$ e $P(B|A) = P(B)$, porque $P(A \cap B) = P(A).P(B|A) = P(A).P(B)$
- Se $P(A) = 0$, então $P(A \cap B) = 0$, e A e B são independentes $\forall B \in \mathcal{A}$
- Se $P(B) = 1$, então $P(A \cap B) = P(A)$, logo A e B são independentes $\forall A \in \mathcal{A}$

Propriedades da independência

Proposição 1: O evento A é independente de si mesmo se, e somente se, $P(A) = 0$ ou $P(A) = 1$

- *Demonstração:* $P(A) = P(A \cap A) = P(A) \cdot P(A) \Leftrightarrow P(A) = 0$ ou $P(A) = 1$

Proposição 2: Se A e B são eventos independentes, então A e \bar{B} também são (bem como \bar{A} e B , e \bar{A} e \bar{B})

- *Demonstração:* Sejam A e B eventos independentes. Como $A = (A \cap B) \cup (A \cap \bar{B})$, então $P(A) = P(A \cap B) + P(A \cap \bar{B})$, de modo que $P(A \cap \bar{B}) = P(A) - P(A \cap B) = P(A) - P(A) \cdot P(B)$ pela independência. Logo, $P(A \cap \bar{B}) = P(A)(1 - P(B)) = P(A) \cdot P(\bar{B})$, e A e \bar{B} são independentes.

Propriedades da independência

- A intuição por trás da proposição 2 é a de que B é independente de A se tanto a ocorrência quanto a não ocorrência de A não afetam a probabilidade de B ocorrer, $P(B|A) = P(B)$ e $P(B|\bar{A}) = P(B)$
- Se $A \cap B = \emptyset$, então A e B não são independentes (a menos que um deles tenha probabilidade zero). Não confundir independência com eventos excludentes ($P(A \cap B) = 0$)

Independência entre mais de dois eventos

- Eventos aleatórios A_i são independentes 2 a 2 se $P(A_i \cap A_j) = P(A_i).P(A_j), \forall i \neq j$
- Eventos $A_1, \dots, A_n (n \geq 2)$ são mutuamente independentes se $P(A_{i_1} \cap A_{i_2} \cap \dots \cap A_{i_m}) = P(A_{i_1}).P(A_{i_2}) \dots P(A_{i_m}),$
 $\forall 1 \leq i_1 < i_2 < \dots < i_m \leq n, \text{ e } \forall m = 2, 3, \dots, n$
- Lembrar que a fórmula $P(A \cap B) = P(A).P(B)$ apenas se aplica quando os eventos A e B são independentes, caso contrário devemos utilizar a probabilidade condicional, $P(A \cap B) = P(A|B).P(B)$
- Nem todos os eventos que são independentes 2 a 2 são mutuamente independentes

Exemplo: independência entre três eventos

Considere o experimento de jogar dois dados e defina os eventos a seguir:

$$A = \{1^{\circ} \text{ dado mostra } n^{\circ} \text{ par}\}$$

$$B = \{2^{\circ} \text{ dado mostra } n^{\circ} \text{ ímpar}\}$$

$$C = \{\text{ambos os dados mostram } n^{\circ} \text{ ímpares ou pares}\}$$

Note que neste caso, $P(A) = P(B) = P(C) = 1/2$, e $P(A \cap B) = P(A \cap C) = P(B \cap C) = 1/4$, mas $P(A \cap B \cap C) = 0 \neq P(A).P(B).P(C)$